# Polymères -V. Rhéologie des polymères

Anne Mertens





# Rappel: Classification des polymères

On peut classifier les polymères suivant leur :

### 1. Structure

≠ arrangements de molécules sont possibles: linéaire, branché et réticulé

→ Possibilité (ou pas) de **cristallisation** partielle



### 2. Comportement en température

Comportements ≠ suite au chauffage et au refroidissement des ≠ types de polymères: thermo-plastiques vs thermo-durcissables

⇒ Température de transition vitreuse (Tg)

### 3. Mode de synthèse

Synthèse des polymères via deux familles de réaction organiques ≠ : (poly-)condensation et (poly-)addition

## Rappel: Transition vitreuse

Polymères **amorphes** ont 2 comportements ≠, en fonction de T:

- → Durs et rigides à "basse" T,
- → Mous et flexibles à "haute" T
- PMMA et polystyrène sont rigides à T<sub>ambiante</sub>, flexibles à 125°C.
- Polybutadiène et polyisoprène sont rigides à -195°C, flexibles à T<sub>ambiante</sub>.
- ⇒ Les polymères ont des propriétés viscoélastiques dépendantes de T.
- ⇒ Température de **transition vitreuse** (Tg).

Si T>Tg  $\rightarrow$  le polymère est caoutchouteux (flexible)

Si T<Tg → le polymère est vitreux (rigide)

## Rappel - Mouvements moléculaires

Dans un polymère amorphe, 4 catégories de mouvements moléculaires :

- 1. Translation de molécules entières  $\rightarrow$  permet l'écoulement.
- 2. Flexion et torsion combinée de segments (40 à 50 atomes) de molécules → Elasticité du matériau (Force de rappel).

#### ⇒ Transition vitreuse (Tg)

- 3. Mouvement de quelques atomes le long de la chaîne principale ou à côté des groupes fonctionnels.
- 4. Vibration des atomes autour de leur position d'équilibre, même si les atomes n'ont pas des positions d'équilibre régulières au sein du polymère amorphe (≠ mailles cristallines).

Les mouvements sont classés par énergie d'activation décroissante.

⇒ Forte influence de T et du temps/vitesse!

### Plan

- Aspects phénoménologiques de l'élasticité
  - Extension uniaxiale
  - Contraction latérale et coefficient de Poisson
  - Cisaillement simple
  - Compression hydrostatique
  - Dépendance temporelle
- Théorie de l'élasticité du caoutchouc
- Viscoélasticité linéaire

### <u>Introduction</u>

La théorie de l'élasticité étudie la relation entre les **déformations** subies par un objet et les **forces** appliquées.

Pour les petites déformations, cela se ramène à l'étude de déformations simples et à la détermination des constantes élastiques correspondantes.

Types de déformations	Constantes élastiques
Extension uniaxiale	E (Module de Young)
Cisaillement simple	G (Module de cisaillement)
Compression uniforme	K (Module de compressibilité volumique)

#### **Extension uniaxiale**

Si on applique une force de traction F sur une éprouvette prismatique

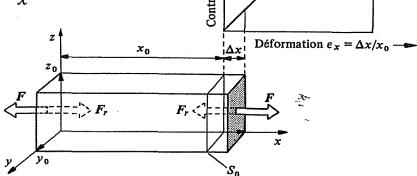
 $\Rightarrow$  Allongement proportionnel à la longueur initiale  $x_0$ :  $\varepsilon_x = \frac{\Delta x}{x_0}$ 

 $\Rightarrow$  Apparition d'une force de rétraction  $F_r$  égale en valeur absolue et de

sens opposé à la force appliquée  $\underline{F}:\underline{F}+\underline{F_r}=0$ 

Si on se limite aux petites déformations (max 0.1%) :

$$\sigma_{x} = \frac{F_{r}}{S_{0}} = E \varepsilon_{x}$$



**E (Module de Young ou d'élasticité)** : caractérise la résistance du solide à la déformation uniaxiale.

### **Extension uniaxiale**

Matériau	E [GPa]	Matériau	E [GPa]	
Diamant	1000	Verre à vitre	70	
Carbure de silicium (SiC)	450	Aluminium	70	
Tungstène	400	Béton	50	
Alumine (Al <sub>2</sub> O <sub>3</sub> )	400	Magnésium	40-45	
Fibre de carbone	300	Bois aggloméré	7	
Magnésie (MgO)	250	Résines époxydes (réticulées)	2,8-4,2	
Acier	210	Polystyrène	2	
Cuivre	125	Polyamide 6-6	2	
Laiton, bronze	110	Polypropylène	1,5	
Silice vitreuse (SiO <sub>2</sub> )	95	Polyéthylène de densité moyenne	0,7	
Or	80	Caoutchoucs	~0,001	

### E dépend de

- l'énergie des liaisons entre atomes
- la nature des forces de rappel élastiques
- la structure du matériau (amorphe, cristallin)

 $E(diamant)/E(caoutchouc) = 10^6$ 

#### Contraction latérale et coefficient de Poisson

Allongement x de l'éprouvette dans le sens de la traction ⇒ Volume ↑

L'augmentation de volume est compensée partiellement par une contraction latérale de l'éprouvette ( $\Delta y$  et  $\Delta z$ ) suivant les directions perpendiculaires à la traction.

Cette déformation relative dans les directions y et z s'écrit :

$$\varepsilon_y = \frac{\Delta y}{y_0}$$
 et  $\varepsilon_z = \frac{\Delta z}{z_0}$ : égaux pour un **matériau isotrope**!

On définit le **coefficient de Poisson**:

$$\nu = -\frac{\varepsilon_y}{\varepsilon_x} = -\frac{\varepsilon_z}{\varepsilon_x}$$

#### Contraction latérale et coefficient de Poisson

Variation de volume (extension uniaxiale):  $\Delta = \frac{\Delta V}{V_0} = \frac{V - V_0}{V_0}$ 

où 
$$V_0 = x_0 y_0 z_0$$

et 
$$V = x_0 (1 + \frac{\Delta x}{x_0}) y_0 (1 + \frac{\Delta y}{y_0}) z_0 (1 + \frac{\Delta z}{z_0})$$

Si on néglige les termes infiniment petits (ordre  $\geq$  2):

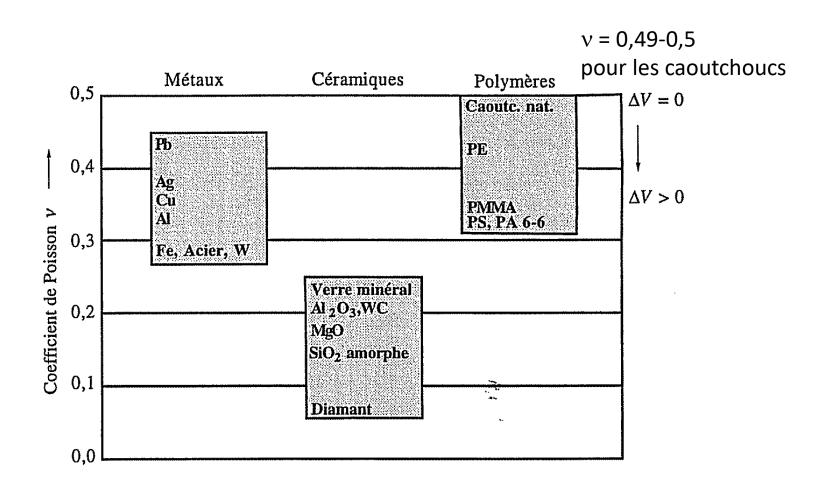
$$\Rightarrow \Delta = \frac{\Delta x}{x_0} + \frac{\Delta y}{y_0} + \frac{\Delta z}{z_0} = \varepsilon_x + \varepsilon_y + \varepsilon_z$$

Et, comme 
$$v = -\frac{\varepsilon_y}{\varepsilon_x} = -\frac{\varepsilon_z}{\varepsilon_x}$$
,

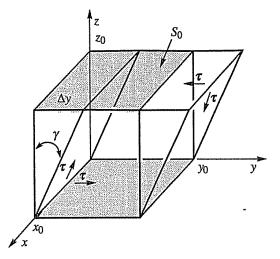
$$\Rightarrow \Delta = \varepsilon_{\gamma}(1-2\nu)$$

Pour les caoutchoucs qui se déforment sans augmentation de volume, v = 0.49-0.5

### Contraction latérale et coefficient de Poisson



### Cisaillement simple



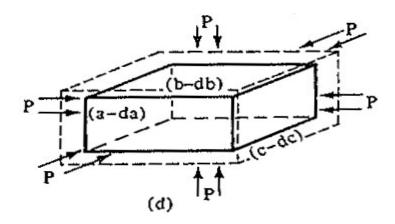
Une barre prismatique est fixée par une surface  $S_0$  sur un support rigide. Sur la face opposée, on applique une force transversale F // au plan xy.

La relation liant l'angle de cisaillement  $\gamma = \frac{\Delta y}{z_0}$  et la contrainte de cisaillement  $\tau = \frac{F}{S_0}$  est donnée par:

$$\tau = Gtg\gamma = G\gamma$$

où G: module de cisaillement

### Compression hydrostatique



La relation liant la pression hydrostatique p et la variation relative de volume  $\Delta = \frac{\Delta V}{V_0}$  est donnée par:

Signe (-) car  $\Delta V$  est négatif lorsque p est positif

$$p = -K\Delta$$

où K : module de compressibilité

#### Relations entre les différents modules élastiques

Les 3 modules E, G et K permettent de caractériser le comportement élastique d'un matériau, pour des petites déformations:

$$\sigma = E\varepsilon 
\tau = G\gamma 
p = -K\Delta$$

#### Dans le cas des élastomères :

- Ce sont des segments de chaînes qui se déplacent et non des atomes isolés
- E et G sont faibles (0.01 à 0.001 GPa): matériaux très déformables en extension uniaxiale et en cisaillement simple
- En compression uniforme, ils se comportent comme des matériaux à haut module avec un module de compression K > 1GPa.

### Relations entre les différents modules élastiques (suite)

E, G, K et v sont reliés entre eux par 
$$E = \frac{9KG}{G+3K} = 3K(1-2v) = 2G(1+v)$$

Parmi les 4 constantes élastiques (solide isotrope), seules 2 sont indépendantes.

Solide anisotrope : 21 constantes élastiques indépendantes.

Pour des matériaux isotropes :

Cisaillement simple → Volume cst

Compression uniforme → Forme de l'éprouvette cste

Déformation élémentaire

Elongation uniaxiale → Volume et forme varient (sauf pour les caoutchoucs)

Pour les caoutchoucs : K >> E et G (pratiquement incompressible  $\rightarrow$  v  $\approx$  0.5)

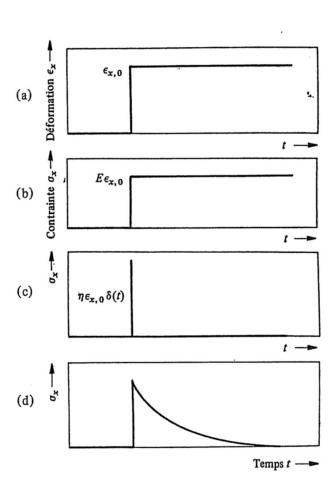
État physique	K	G, E	$E \approx 3G \ et \ K$	$\rightarrow$	$\infty$
Liquide Caoutchouc Cristaux, verres	grand grand grand	0 petit ( $E$ , $G \ll K$ ) grand ( $E$ , $G \approx K$ )			

# <u>Dépendance temporelle des contraintes et déformations</u>

Sous l'effet d'une contrainte, les chaînes polymères ne peuvent se déplacer instantanément vers leurs nouvelles positions d'équilibres.

⇒ Les propriétés mécaniques évoluent au cours du temps.

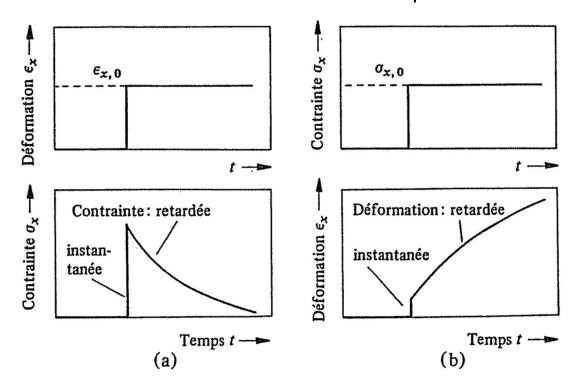
- (a) Echelon instantané
- (b) Matériau élastique
- (c) Fluide visqueux
- (d) Matériau visco-élastique



### Dépendance temporelle des contraintes et déformations

En viscoélasticité il existe deux modes de déformations :

- La **relaxation des contraintes** qui consiste à imposer au matériau un échelon de déformation, et à observer l'évolution de la contrainte en fonction du temps.
- Le **fluage** qui consiste à imposer un échelon de contrainte et à observer l'évolution de la déformation en fonction du temps.



### Plan

- Aspects phénoménologiques de l'élasticité
- Théorie de l'élasticité du caoutchouc
  - Thermodynamique de l'élasticité

### La semaine prochaine:

- Statistiques de l'élasticité du caoutchouc idéal
- Viscoélasticité linéaire

#### **Introduction**

Les caoutchoucs (naturels et synthétiques):

- sont capables de subir une déformation réversible de 600 à 700 %.
- ont un module d'élasticité qui augmente avec la température.

Condition: le caoutchouc doit être **vulcanisé** (= légèrement réticulé).

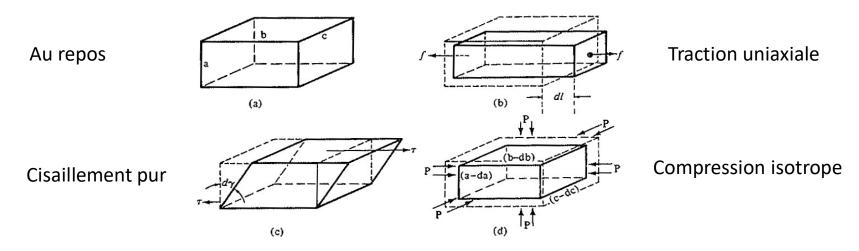
→ Les chaînes pontées (résultat de la réticulation) empêchent le glissement des molécules les unes par rapport aux autres. Or ce glissement est responsable de l'écoulement (= déformation permanente).

Lorsqu'une contrainte est appliquée à un caoutchouc réticulé, l'équilibre s'établit rapidement.

→ A l'équilibre, les propriétés du caoutchouc peuvent être étudiées par la thermodynamique.

### Thermodynamique de l'élasticité

Soit un élément de matériau de dimensions (a x b x c).



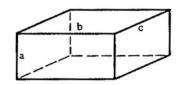
 $1^{\rm ère}$  loi de la thermodynamique : dU = dQ - dW

où dU: changement d'énergie interne du système

dQ: chaleur échangée et

dW: travail échangé entre le système et son environnement

Convention : le travail fourni par le système à l'environnement est > 0

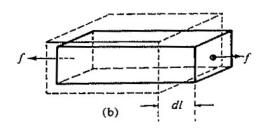


### Thermodynamique de l'élasticité

Le travail mécanique peut être de trois types :

1. par une force de traction uniaxiale:

$$dW(traction) = -fdl$$
 avec  $dl$ : variation infinitésimale de longueur du système  $//$  à la force  $f$ 

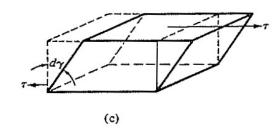


2. par un effort de cisaillement:

$$dW(cisaillement) = -(\tau bc)(ad\gamma) = -\tau V d\gamma$$

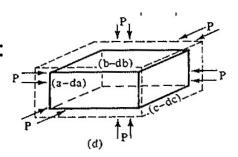
où V = volume du système = abc

et  $\gamma$  = déformation de cisaillement



3. par une **pression isotrope** lors d'un changement de volume: dW(pression) = P(cb)da + P(ac)db + P(ab)dc = PdV

(Si P>0, dV<0)



### Thermodynamique de l'élasticité

Si la déformation est assimilée à une transformation réversible (au sens thermodynamique) : dQ = TdS avec S: entropie, et T: température

#### En recombinant avec :

```
dU = dQ - dW

dW(traction) = -fdl

dW(cisaillement) = -\tau V d\gamma

dW(pression) = PdV
```

On peut obtenir la relation générale donnant la variation d'énergie interne d'un élément du matériau sous l'effet d'une déformation infinitésimale :

$$dU = TdS - PdV + fdl + V\tau d\gamma$$

### Thermodynamique de l'élasticité

$$dU = TdS - PdV + fdl + V\tau d\gamma$$

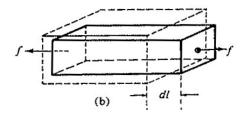
3 types de déformations individuels :

1. La traction uniaxiale à T et V constants ( $dV = \tau = 0$ ) En divisant la relation générale par dl on obtient : Force de rétraction interne (ou enthalpique)  $f = \left(\frac{\partial U}{\partial l}\right)_{T,V} - T\left(\frac{\partial S}{\partial l}\right)_{T,V}$  Force de rétraction entropique

- 2. Le cisaillement pur à T et V constants (dV = f = 0) En divisant la relation générale par dy on obtient :  $\tau = \frac{1}{V} \left( \frac{\partial U}{\partial \gamma} \right)_{TV} - \frac{T}{V} \left( \frac{\partial S}{\partial \gamma} \right)_{TV}$
- 3. La compression isotrope à T constante (f =  $\tau$  = 0) En divisant la relation générale par dV on obtient :  $P = -\left(\frac{\partial U}{\partial V}\right)_T + T\left(\frac{\partial S}{\partial V}\right)_T$

### Thermodynamique de l'élasticité

$$f = \left(\frac{\partial U}{\partial l}\right)_{T,V} - T\left(\frac{\partial S}{\partial l}\right)_{T,V}$$

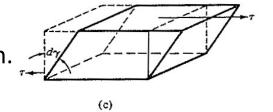


Mais il est difficile de réaliser des essais à V cst (+ souvent: P cste)

Cette équation est cependant "presque" valide car :

- $\Delta V_{caoutchouc}$  est faible dans les essais uniaxes
- v (Coefficient de Poisson) ≈ 0,5

Dans le cas du **cisaillement pur**, l'équation est valide aussi car le volume est maintenu constant lors de la déformation.



$$\tau = \frac{1}{V} \left( \frac{\partial U}{\partial \gamma} \right)_{T,V} - \frac{T}{V} \left( \frac{\partial S}{\partial \gamma} \right)_{T,V}$$

### Thermodynamique de l'élasticité

### A. Types d'élasticité

$$f = \left(\frac{\partial U}{\partial l}\right)_{T,V} - T\left(\frac{\partial S}{\partial l}\right)_{T,V}$$

$$\tau = \frac{1}{V}\left(\frac{\partial U}{\partial \gamma}\right)_{T,V} - \frac{T}{V}\left(\frac{\partial S}{\partial \gamma}\right)_{T,V}$$

$$P = -\left(\frac{\partial U}{\partial V}\right)_{T} + T\left(\frac{\partial S}{\partial V}\right)_{T}$$

Ces 3 équations montrent les contributions de l'énergie interne et de l'entropie à la force de traction, à la contrainte de cisaillement et à la pression isotrope.

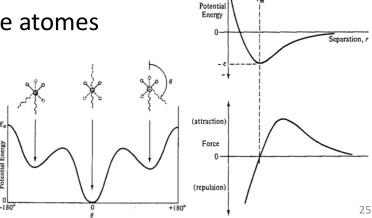
Dans les polymères, **l'énergie d'élasticité** représente l'emmagasinement d'énergie qui résulte de :

- la rotation autour des liaisons

- la variation des angles de liaison

- la variation des distances d'équilibre entre atomes

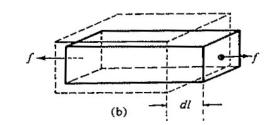
L'énergie d'élasticité est une contribution des **liaisons intramoléculaires** plutôt que des liaisons intermoléculaires.



### Thermodynamique de l'élasticité

#### A. Types d'élasticité

Soit une molécule polymère soumise à la traction.

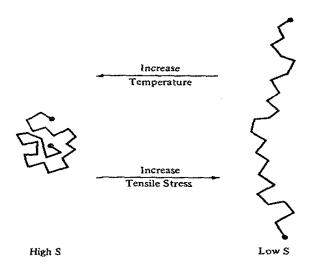


A l'état libre : Grand nombre de configurations ≠ possibles pour la molécule

A l'état tendu : **Nombre de configurations** possibles  $\downarrow$  car la molécule subit des contraintes internes et ne peut plus prendre certaines formes

Si  $\sigma \uparrow$ , le nombre de configurations géométriques possibles  $\downarrow$ 

Entropie d'élasticité → diminution de l'entropie sous l'effet de la déformation.



26

### Thermodynamique de l'élasticité

#### A. Types d'élasticité

Entropie d'élasticité → diminution de l'entropie sous l'effet de la déformation.

Le lien entre le **nombre de configurations** ( $\Omega$ ) et l'**entropie** (S) est donné par:

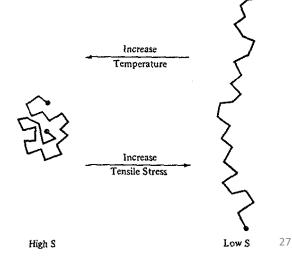
 $S = k l n \Omega$  où k: cste de Boltzmann

L'effet de la T est opposé à celui de la force de traction.

- $\rightarrow$  Si T  $\uparrow$ , le nombre de configurations possibles des chaînes  $\uparrow$
- $\rightarrow$  Plus grande liberté des chaînes  $\rightarrow$  S  $\uparrow$

### L'entropie est élevée lorsque :

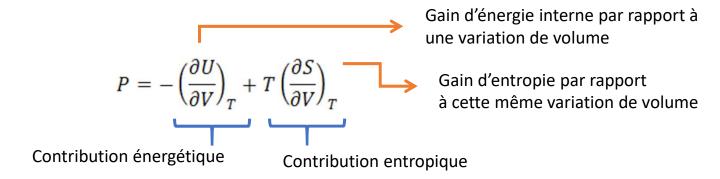
- le matériau est à T > Tg
- la quantité de phase cristalline présente est faible



### Thermodynamique de l'élasticité

#### B. Le caoutchouc idéal

→ défini par analogie au gaz parfait.



Pour un gaz parfait, pas de liaisons entre les molécules  $\Rightarrow \left(\frac{\partial U}{\partial V}\right)_T = 0$ 

Par analogie, dans un caoutchouc idéal, les termes énergétiques sont nuls. Sous cette hypothèse, l'élasticité provient uniquement du terme entropique.

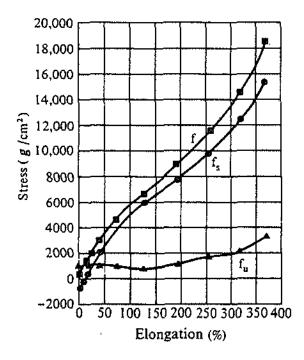
$$\left(\frac{\partial U}{\partial l}\right)_{T,V} = \left(\frac{\partial U}{\partial \gamma}\right)_{T,V} = 0$$

### Thermodynamique de l'élasticité

#### B. Le caoutchouc idéal

Si pour la plupart des gaz (en pression modérées)  $\left(\frac{\partial U}{\partial V}\right)_T \ll T \left(\frac{\partial S}{\partial V}\right)_T$ 

// pour les caoutchoucs habituels :  $\left(\frac{\partial U}{\partial l}\right)_{TV} \ll T \left(\frac{\partial S}{\partial l}\right)_{TV}$ 



$$f = \left(\frac{\partial U}{\partial l}\right)_{T,V} - T\left(\frac{\partial S}{\partial l}\right)_{T,V}$$

Contrainte de traction d'un caoutchouc (f) =  $f_U+f_S$ 

où f<sub>u</sub>: contribution enthalpique

et f<sub>s</sub>: contribution entropique

### Thermodynamique de l'élasticité

#### B. Le caoutchouc idéal

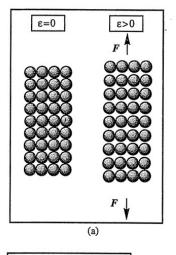
#### <u>Métaux</u>

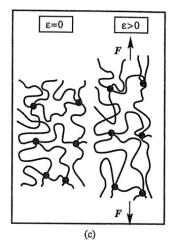
L'élasticité provient de la force de rappel entre atomes (à courte portée).

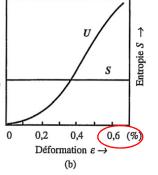
= contribution **enthalpique** 

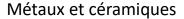
### Elastomères

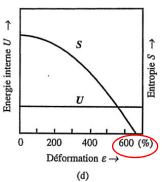
C'est la contribution **entropique** qui est à l'origine de l'élasticité par les ≠ configurations. que peuvent adopter les chaînes en fonction de l'allongement.







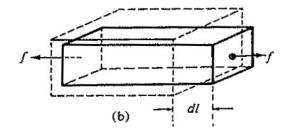




Elastomères

### Thermodynamique de l'élasticité

### C. Effets de la température à force constante



Considérons une pièce en caoutchouc soumise à un effort de traction constant dont le volume reste constant (v = 0.5) à pression constante

Analysons l'effet de la T sur la longueur de cette pièce.

A partir de l'équation générale  $dU = TdS - PdV + fdl + V\tau d\gamma$ ,

on a : 
$$dU = TdS + fdl$$

En dérivant par rapport à T et moyennant quelques manipulations mathématiques, on obtient finalement:

Contribution enthalpique terme positif: f>0 et U 
$$\uparrow$$
qd T  $\uparrow$   $\longleftrightarrow$   $\frac{\delta l}{\delta T} = \frac{1}{f} \frac{\delta U}{\delta T} - \frac{T}{f} \frac{\delta S}{\delta T}$   $\longleftrightarrow$  Contribution entropique terme positif, T, f>0 et S  $\uparrow$ qd T  $\uparrow$ 

Dans les caoutchoucs, la contribution entropique est prépondérante

⇒ Contraction du caoutchouc si T ↑

### Plan

- Aspects phénoménologiques de l'élasticité
- Théorie de l'élasticité du caoutchouc
  - Thermodynamique de l'élasticité

### La semaine prochaine:

- Statistiques de l'élasticité du caoutchouc idéal
- Viscoélasticité linéaire